

# Rautavistische Algorithmen + Datenstrukturen, Berechenbarkeit, Komplexitätstheorie

(Gastvorlesung an der TU Garching, 15.7.2004)

Nils Kammenhuber

*Rautavistische Universität Eschweilerhof*

*<http://www.uni-eschweilerhof.de/cs/fb17/>*



# Übersicht

- DEG-Graphen
  - Turingmaschinen mit DEG-Übergangsgraphen
  - Graphenalgorithmen für DEG-Graphen
- Sortieren
- Hashing
- Komplexitätsklasse NN

# DEGs

*Deutlich Endliche Graphen*

# Deutlich Endliche Graphen

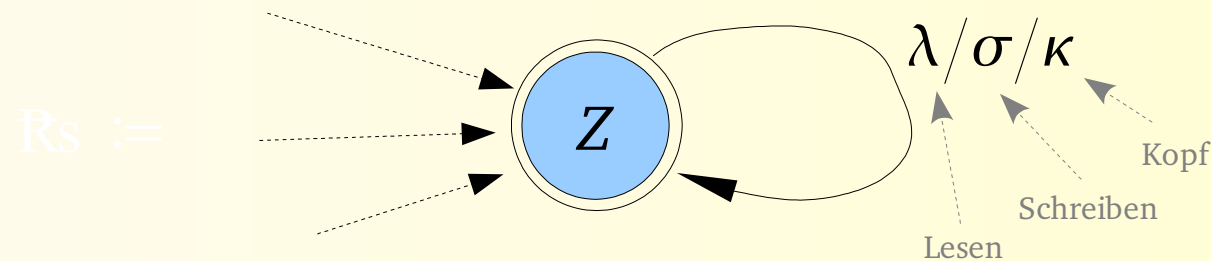
- Graph  $G=(V, E)$  heißt *deutlich endlich groß*, wenn gilt:
  1.  $|E| \geq |V| \geq 1$
  2.  $G$  ist stark zusammenhängend.  
[Formal:  $\forall v_1, v_2 \in V : \exists \text{ Pfad } v_1 \rightarrow \dots \rightarrow v_2$ ]
  3. „*R-Bedingung*“:  
 $\exists \text{ Pfad } (v_1, v_2, \dots, v_r) \wedge \exists \text{ Pfad } (v_r, v_{r+1}, \dots, v_i, v_1) \Rightarrow (v_1 = v_r)$

# DEG-Graphen und Halteproblem

- Satz:
  - Sei  $G = (V, E)$  DEG-Graph.
  - Sei  $G$  der Zustandsübergangsgraph von  $M$  ( $M$  ist TM).
  - Dann ist Halteproblem für  $M$  entscheidbar
- Beweis:
  - dreiteilig

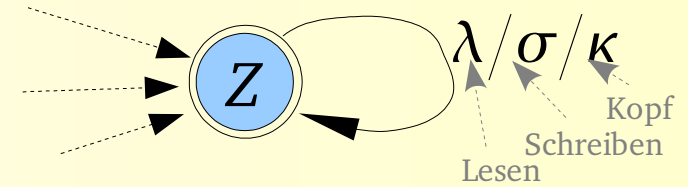
# Lemma 1

- Zustandsübergangsgraph enthalte folgende Struktur  $\mathbb{R}_s$ :



- Wenn  $Z$  erreicht und Bandinhalt bekannt, dann ist Halteproblem entscheidbar (ab diesem Punkt)
- Beweis:
  - Gelesenes Zeichen sei  $x$
  - Fallunterscheidung...

# Beweis



- Fall 1:  $\lambda \neq x \Rightarrow M$  terminiert sofort, da in Endzustand
- Fall 2:  $\lambda = x$ 
  - Fall 2.1:  $\kappa = \text{„L“} \Rightarrow M$  terminiert irgendwann:
    - Wenn Zeichen nicht mehr passt oder Bandende erreicht, und weil keine andere Kopfbewegung mehr möglich
    - Band enthält endlich viele Zeichen ( $\Leftarrow$  endliche Eingabe; endliche Anzahl Schritte ausgeführt)
  - Fall 2.2:  $\kappa = \text{„R“} \Rightarrow M$  terminiert irgendwann (analog 2.1)
  - Fall 2.3:  $\kappa = \text{„N“}$ 
    - Fall 2.3.1:  $\lambda = \sigma \Rightarrow M$  terminiert nicht (Endlosschleife)
    - Fall 2.3.2:  $\lambda \neq \sigma \Rightarrow M$  terminiert im nächsten Schritt (Fall 1)

## Lemma 2

- Jeder DEG enthält mindestens ein  $\mathbb{R}_s$
- Beweis: [ $\rightarrow$ Tafel]



# Lemma 3

€

# Algorithmus: first-vertex

- Universell verwendbarer Algorithmus auf DEGs

```
program first-vertex
input: DEG=(V,E) ; output: v
  assert(|V|=1)
  return(V[1])
```

- Laufzeit:  $O(1)$
- Anwendung auf Beispiel-DEG [→Tafelbild]

# first-vertex: Anwendungen auf DEGs

- Kürzester Pfad  $v_1 \rightarrow v_2$
- Menge der Knoten des längsten Pfades  $v_1 \rightarrow v_2$
- Größte Clique in G (normalerweise **NP**-vollständig!)
- Edge-Cover-Problem
- Grüne-Knoten-Problem:

Wenn es einen grünen Knoten  $v \in V$  gibt,  
dann finde alle grünen Knoten in  $V$

# Sortieren

*Vergleichsbasiertes Sortieren  
in linearer Zeit*

# 2-way-Mergesort

- „Normaler“ Mergesort
- Rekursiv:
  - Aufteilen in 2 Listen
  - Sortieren dieser 2 Listen
  - Geordnetes Zusammenfügen („merge“) der 2 Listen
- Laufzeit:  $O(n \log_2 n)$

# $k$ -way-Mergesort

- Gern für Datenbanken / große Datenmengen
- Rekursiv:
  - Aufteilen in  $k$  Listen!
  - Sortieren, Zusammenmergen wie gehabt
- Laufzeit:  $O(n \log_k n)$  (!!)
  - $\log_k n$  wächst für große  $k$  sehr langsam  $\rightarrow$  „fast“  $O(n)$ :
  - $\log_{100}(1000) = 1,5$ ;  $\log_{100}(1 \text{ Mio}) = 3$ ;  $\log_{100}(1 \text{ Mrd}) = 4,5$
- $\rightarrow k$  möglichst groß wählen

# Rautavistische Informatik: ***n*-way-Mergesort**

- *k* möglichst groß wählen?

→ wähle  $k=n$

- Laufzeit:

$$O(n \log_n n)$$

$$= O(n \times 1)$$

$$= O(n),$$

also lineare Laufzeit für vergleichsbasiertes Sortieren!

# Sortieren

*Vergleichsbasiertes Sortieren  
in konstanter Zeit:*

***LSORT***



# LSORT

```
program lsort
input: A[1...n] ; output: B[ ]
  if A[1] ≤ A[2] then:
    B[1]=A[1] ; B[2]=A[2].
  else:
    B[1]=A[2] ; B[2]=A[1].
```

- B[ ] ist eindeutig sortiert
- Vergleichsbasiertes Sortieren
- (Nachteil: in manchen Fällen verlustbehaftet, z.B. falls  $n > 2$ )

# Laufzeit von LSORT (1)

- **Satz:** Die Laufzeit von LSORT ist  $O(1)$
- **Beweis:**
  - $S := (U, g, \xi)$  Wyrre-Basis der Semantik von LSORT
    1.  $S$  ist frei von inneren Produkten (klar)  
 $\Rightarrow \exists$  mindestens ein in sich geflochtenes  $\tau$  in  $U$ .  
(Satz von Seeman)
    2. Jedes  $\tau \times g$  ist semipositiv definit (nach Definition)
  - **Gegenannahme:**  
Laufzeit von LSORT sei  $\delta\tau$ , mit  $\delta\tau > O(1)$   
 $\Rightarrow \exists$  Differentialsperrre  $\delta\xi_{\langle g \rangle}$  für alle Basalelemente in  $U_g$   
in  $\mathbb{R}^{66}$  (wg. Lemma von Kasimir-Kostonjenko)

# Laufzeit von LSORT (2)

- Inkohärenzprinzip  $\Rightarrow$  vollständige Variablensubstitution
  - Wir können kein  $f$  höherer Ordnung finden, das hinteres Produkt  $\langle \Psi, ? \rangle$  von  $Q$  assimiliert (Mülkbauer-Lemma)
  - Jegliches mittlere Produkt  $\mu$  von  $Q$  bildet hyperbolische natiffstoffische Projektionseklptik
- Ist beides der Fall, dann gibt es eine  $\mathbb{R}^{66}$ -spurtreue nichtdeterministische Turingmaschine  $M$ , die  $H_0$  in negativer Laufzeit löst (Satz von Davidson und Harley)
- Umkehrschluss  $\Rightarrow$  kann nicht gelten  $\Rightarrow$  QED.

# Sortieren

*Ein Array besonders gut und sicher sortieren*

# BubbleSort

- Eigentlich ineffizienter Algorithmus; läuft in  $O(n^2)$
- Hier nur aus didaktischen Gründen:

```
program bubblesort
input: A[1...n] ; output: B[]
  for i:=1 to n-1 do:
    for j:=i to n-1 do:
      if A[j]>A[j+1] then:
        swap A[j]↔A[j+1]
```

- Entfernt nach und nach alle benachbarten Inversionen
- Aber: Ist B[ ] wirklich (und gut) sortiert?

# Problem: Ist B[ ] gut genug sortiert?

- Werden genügend Fehlstellungen entfernt?
- Verdächtig: j läuft nur ab i, nicht ab 1!

```
program bubblesort_hardened
input: A[1..n] ; output: B[ ]
for x:=1 to n-1 do:
    for i:=1 to n-1 do:
        for j:=1 to n-1 do:
            if A[j]>A[j+1] then:
                swap A[j]↔A[j+1]
```

- ⇒ B[ ] ist jetzt besonders gut sortiert
- Vorteil: Vorhandene Rechenleistung wird ausgenutzt

# Hashing

*Schnelle Write-Operationen*

# Problem: Hashkollisionen

- Was tun, wenn  $x \neq y$ , aber  $h(x) = h(y)$ ?
- Möglichkeit 1: *Listen bilden?* [→Tafelbild]
  - u.U.: Lange Laufzeit, bis freier Platz gefunden
- Möglichkeit 2: *Multiple Probing?* [→Tafelbild]
  - Versuche zunächst bei  $h(x,0)$ , dann  $h(x,1)$ , dann  $h(x,2)$ ...
  - u.U.: Lange Laufzeit, bis freier Platz gefunden
- Möglichkeit 3: *Einfach überschreiben???*
  - Verlustbehaftetes Hashing
  - Ungewisser Gewinn



# Lösung: Rautavistisches Hashing

- Zu hashende Objekte seien o.B.d.A.  $(x_1, x_2, \dots, x_n)$
- Rautavistische Hashfunktion  $h_R$ :

$$h_R: \{x_1, x_2, \dots, x_n\} \rightarrow \{1, \dots, n\}$$

$$h_R(x_i) := f_R^{-1}(i)$$

wobei:

$$f_R: \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$f_R(x, p) := x \cdot \iint (\log_x(px) - \log_x p) dx^2$$

[**hier:** wähle  $p = \text{konstant}$ ]

- Beispiel: [→Tafel]

# Rautavistisches Hashing (Forts.)

- Vorteile:
  - Keine Hashkollisionen
  - $h_R$  in  $O(1)$  berechenbar (sehr kleine Konstanten!)
- Nachteile:
  - Obere Schranke für  $n$  sollte bekannt sein
  - Retrieval dauert etwas länger ( $h_R$  hier nicht anwendbar!)

# Hashing

*Schnelles und platzsparendes Hashing*

# Schnell und platzsparend

- Kombiniere rautavistisches Hashing mit Möglichkeit 3
- Zeit zum Speichern:  $O(1)$ 
  - konstante Faktoren sogar noch kleiner
- Platzverbrauch:  $O(1)$  bei  $n$  Elementen
- Formal: Rautavistische Hashfunktion  $h'_R$ :
$$h'_R: \{x_1, x_2, \dots, x_n\} \rightarrow \{1, \dots, 1\}$$
$$h'_R(x_i) := h_R(x_1) = 1$$
- Laufzeitbeweis: analog; hier: Strukturenzinduktion über alle ariden Gebiete  $\underline{G}$  mit ammonitischen Radiolarien

# Lalalalalala Testfolie

- Achtung! Achtung!
- Diese Folie vor dem Vortrag unbedingt rauslöschen!!!
- Urgelmurgel mörpeldörpel blurf rhmsehrrmpfglbrps?

# Komplexitätstheorie

*Die Komplexitätsklasse NN*

# Komplexitätshierarchie (Ausschnitt)

- ... (PSPACE, EXPTIME, usw.) ...  $\supseteq$
- NP  $\supseteq$
- ... (BPP, usw.) ...  $\supseteq$
- P  $\supseteq$
- ... (NL, L usw.) ...  $\supseteq$
- NN

# Turingmaschinen

- Nichtdeterministische TM
  - Zustandsübergänge nicht deterministisch
  - Kann richtige Lösung „raten“
- Definition: Laufzeit einer Turingmaschine:
  - Zeit zwischen Lesen des ersten Eingabezeichens
  - Bis zum Schreiben des letzten Ausgabezeichens



# Die Klasse NN

- Gegeben: Problem  $P$ ,  $P \in \text{NN}$
- Löse  $P$  mit Turingmaschine  $M$ :
  - $M$  ist nichtdeterministische Maschine
  - Rate nichtdeterministisch Lösung
  - Schreibe Lösung auf Band
  - Lese Eingabe von Band
- $\Rightarrow$  Laufzeit von  $M$  ist  $< 0$  (nach Definition)

**Das Ende ist nahe!**

*Zusammenfassung*

# Zusammenfassung

Es gibt immer Leute, die keine Ironie verstehen.

**Daher:**

- Alle Aussagen sind:
  - Entweder richtig, aber unbrauchbar...
  - ...oder falsch! (Mergesort)
- **Bitte nicht in der Klausur / Prüfung anwenden!**

**ENDE**

*Folien (irgendwann) online unter:*

*<http://www.uni-eschweilerhof.de/cs/fb17/>*